北京理工大学研究生课程教学日历

课程名称_	变结构控制系统						
课程代码_	0100001	课程性质_	专业选修				
主讲教师_	<u> 梁作宝</u> 20 <u>17</u>	_一20 <u>18</u> 学年	=第 <u>1</u> 学期				
辅导教师_		宇航	学院				
授课对象_	硕士研究	生					

时数	全总	学时分配				每	
教学计划	学时 期数	讲授	实验	习题	考核	周时数	
教学计划	36	30	2	1	3	6	
实际上课							

周 上课 时次 方式 数	时		课外阅读和书面的作业		学习检查		参考书名	
	数	授课内容	时数	内容	检查方式	所需时间	和章节	
8	课堂讲授	6	绪论; 滑模变结构控制基 本原理上半章	2	非线性系统基本 概念,继电系统相 平面分析	小测验	10 分钟	变结构 控制理 论基础
9	课堂讲授	6	滑模变结构控制基 本原理下半章	2	变结构系统品质、 模式、综合方法	小测验	10 分钟	变结构 控制理 论基础
10	课堂讲授+仿真	6	单输入线性二阶对 象滑模控制,相轨迹 及二阶滑模仿真	2	二阶相变量系统	小测验	10 分钟	变结构 控制理 论基础
11	课堂讲授	6	一般单输入线性对 象滑模控制	2	高阶相变量系统	小测验	10 分钟	变结构 控制理 论基础
12	课堂讲授	6	离散滑模,线性多输 入滑模控制的设计 基础	2	多数人系统递阶 控制	小测验	10 分钟	变结构 控制理 论基础
13	课堂讲授+考试	6	滑模变结构控制的 "抖振"问题	1	变结构系统"抖 振"问题			变结构 控制理 论基础

一、 教学目的

通过本课程的学习滑膜变结构控制系统的基本理论;掌握滑膜变结构系统的特点和构成要素,以及设计方法;提升实践中分析和设计滑膜变结构控制系统的能力。

二、 授课方法和方式

授课方法以课堂讲授为主,辅以计算机仿真,习题测试和讲解。

三、 成绩评定方式

成绩评定由平时成绩和期末闭卷考试成绩共同组成,其中平时成绩包括课堂小测验、作业以及考勤占 20分;期末闭卷考试成绩满分 80分。

四、 教材和必读参考资料

教材: 王丰尧,滑模变结构控制 [M].北京:机械工业出版社,1995. 参考书:

- 1. 高为炳 变结构理论基础 中国科学技术出版社 1990
- 2. 刘金昆 滑模变结构控制 Matlab 仿真 [M]. 北京: 清华大学出版社 2012

任课教师	梁作宝	_ <u>2017_</u> 年_	<u>10</u> 月	<u>16</u> 🗏	
教学院长		年	月	Н	

注:

- 1. 此教学日历由授课教师填写,教学院长签字后执行,学院留存一份。
- 2. 任课教师应将教学日历提供给上课的研究生,课程完成后填写实际上课的学时数。